

交流伺服电机驱动器
AC Servo Motor Drivers



性能简介

- 通用运动控制功能：位置/速度/力矩控制，模式切换
- 位置控制精度：±1 Pulse
- 过载能力：短时最大200%
- 快速的电流环浮点CLA内核处理，具有良好的动态跟随性
- 内置电网电压补偿控制，自动适应电网电压的波动
- 内置专有智能再生制动控制技术
- 内置转矩观测器技术，自动适应负载的变化
- 控制增益可切换或内部自适应匹配
- 具有过载自动降载算法，可参数化设置自动平滑降载及恢复过载能力
- 支持MODBUS协议的 RS232及RS485通讯接口
- 支持CAN总线接口，内置专有通讯协议，方便客户定制使用
- 内置功率器件温度监控和过流、过压以及过热等保护，确保可靠驱动



驱动器

型号说明

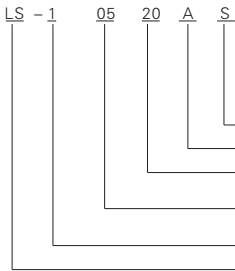


Table with 2 columns: Parameter, Value. Rows include: 驱动器外形, 版本号, 最大输出电流, 供电电压, 型号说明, 系列代码.

下架

低压伺服驱动器性能参数表

Table with 4 main columns: 驱动器型号, LS-1xxxxxx, LS-2xxxxxx, LS-4xxxxxx. Rows include: 轴数, 电源电压, 适配电机功率, 最大输出电流, 控制特性, I/O 接口, 伺服特色, 报警保护功能.



订货范例 Order LS-10520AS



3 个工作日

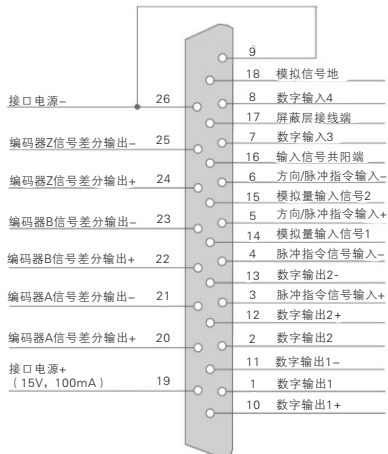
交流伺服电机驱动器

AC Servo Motor Drivers

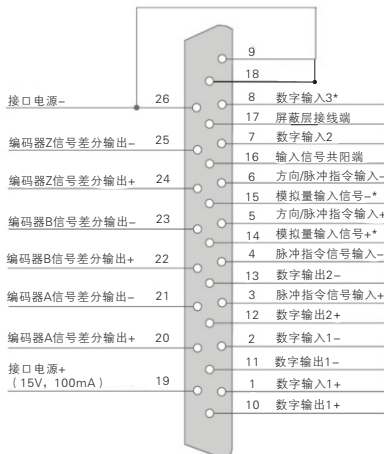


控制信号输入输出接线示意图（以接插件的母插头为示例）

驱动器



单轴驱动器CN2管脚分布

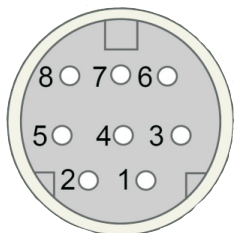


二合一/四合一驱动器CN2管脚分布

① 四合一驱动器无“*”标示功能，即无模拟量输入功能，数字输入信号只有2路

下架

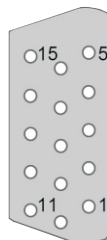
通讯接口示意图（以接插件的母插头为示例）



通讯头管脚号	定义
1	CAN_L
2*	RS232_TXD
3**	空
4	RS485_B
5	GND
6	CAN_H
7	RS485_A
8*	RS232_RXD

- ① 仅单轴驱动器支持“*”标注的RS232接口
- ② 多合一驱动器无RS232接口
- ③ “**”标注的3脚，为厂家测试端子，请勿连接

编码器接口示意图（以接插件的母插头为示例）



编码器插头管脚号	定义	编码器插头管脚号	定义
1	空	9	A-
2	Z+	10	编码器电源VCC
3	B+	11	W
4	A+	12	V
5	编码器地GND	13	U
6	空	14	编码器电源VCC
7	Z-	15	屏蔽层接线端
8	B-		

动力端口接线示意图

动力端子	定义
功率电源端子	DC+
	DC-
外接制动电阻	P
	B
连接伺服电机	U
	V
	W
接地线	PE

外形尺寸数据图 (单位mm)

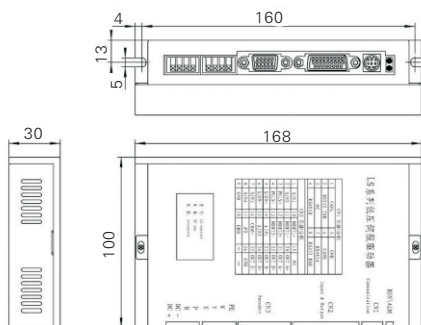


图1: LS-10510AS外形尺寸

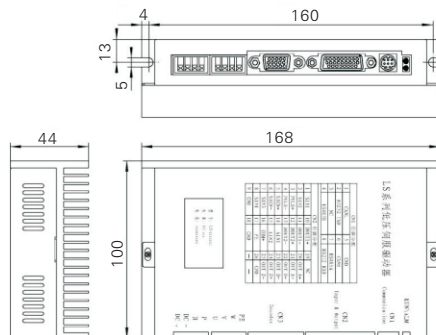


图2: LS-10520AS/LS-10530AS外形尺寸

下架

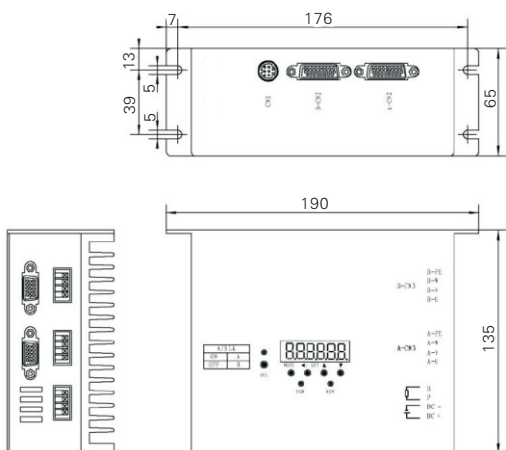


图3: LS-2xxxxxS外形尺寸

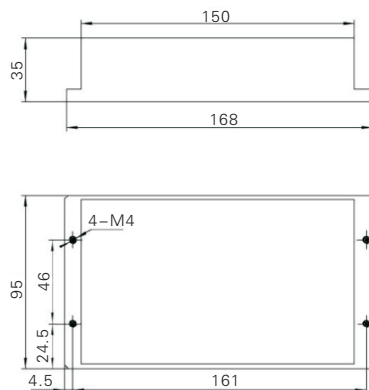


图4: LS-1xxxxxc*外形尺寸

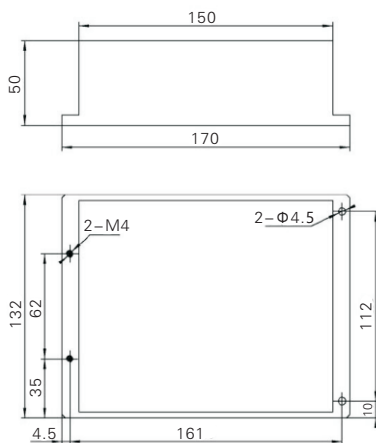


图5: LS-2xxxxxC*外形尺寸

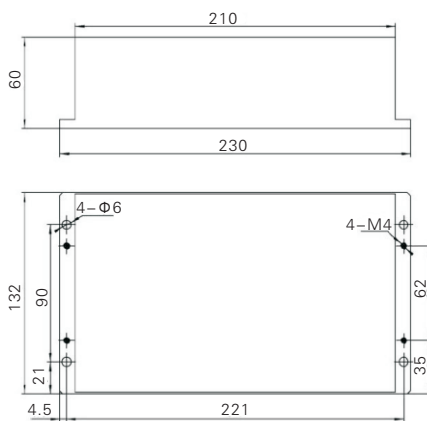


图6: LS-4xxxxxC*外形尺寸

① 定制版本无外壳的驱动器的尺寸可根据实际需求定制